

Il calcolo di Pi greco

Luca Simon e Roberto Carrer

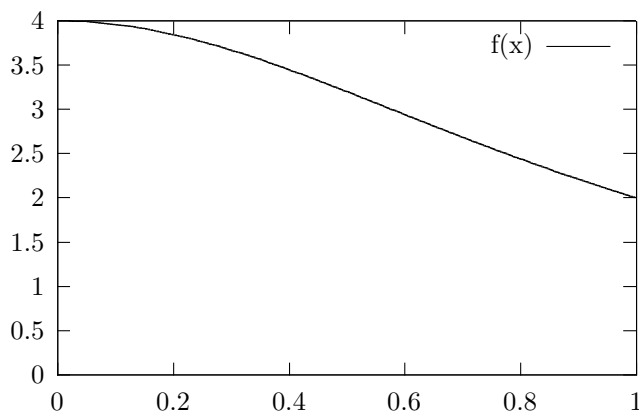
Questo esempio si propone di calcolare il valore di π usando il metodo di integrazione numerica. Partendo dalla formula

$$\int_0^1 \frac{1}{1+x^2} dx = \arctan(x) \Big|_0^1 = \arctan(1) - \arctan(0) = \arctan(1) = \frac{\pi}{4}$$

possiamo ottenere il valore di π integrando numericamente.

$$\pi = 4 \int_0^1 \frac{1}{1+x^2} dx$$

Utilizzando il metodo dei rettangoli, si divide l'intervallo $[0, 1]$ in n sottointervalli di ampiezza $\frac{1}{n}$ e si somma il valore delle aree dei rettangoli di base $\frac{1}{n}$ e altezza $f(x)$.



Ecco il codice:

```
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
#include <math.h>

double f(double a)
{
    return (4.0 / (1.0 + a*a));
}
```

La funzione da integrare $f(x) = \frac{4}{1+x^2}$

```

int main(int argc, char *argv[])
{
    int done = 0, n, myid, numprocs, i;
    double PI25DT = 3.141592653589793238462643;
    double mypi, pi, h, sum, x;
    double startwtime = 0.0, endwtime;
    int namelen;
    char processor_name[MPI_MAX_PROCESSOR_NAME];

```

La costante PI25DT contiene un valore di π di riferimento che sarà usato per valutare l'errore di approssimazione.

```

MPI_Init(&argc, &argv);
MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myid);

```

Usuali chiamate di inizializzazione dei processi.

```

if (argc <= 1) {
    printf("Insert the parametres\n");
    fflush(stdout);
    MPI_Finalize();
    return 0;
}
else
    n = atoi(argv[1]);
    fprintf(stdout, "Process %d of %d is on %s\n", myid,
        numprocs, processor_name);
    fflush(stdout);

```

Controlla che l'utente abbia inserito il numero di suddivisioni dell'intervallo richieste e poi stampa messaggi sul numero e nome dei processi coinvolti nel calcolo.

```

if (myid == 0)
    startwtime = MPI_Wtime();

```

Il processo 0 fa partire il tempo.

```

MPI_Bcast(&n, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);

```

Il processo 0 manda a tutti gli altri il numero di rettangoli (n).

```

h = 1.0 / (double) n;
sum = 0.0;

```

Tutti calcolano la base dei rettangoli e inizializzano l'accumulatore dell'area.

```

for (i = myid + 1; i <= n; i += numprocs)
{
    x = h * ((double)i - 0.5);
    sum += f(x);
}

```

Il ciclo di calcolo dell'area dei rettangoli viene eseguito da tutti i processi rispettivamente nei propri segmenti di competenza che sono determinati dal numero di processo (myid); l'incremento del contatore di ciclo (i) è funzione del numero di processi attivi (numprocs) e quindi ciascuno sommerà n elementi distribuiti alternativamente in numprocs fasce; questa metodologia di assegnazione dei compiti ai singoli processi viene detta di *interleaving*.

```
mypi = h * sum;
```

Il singolo processo calcola l'area di sua competenza.

```
MPI_Reduce(&mypi, &pi, 1, MPI_DOUBLE, MPI_SUM, 0, MPI_COMM_WORLD);
```

Questa funzione raccoglie tutti i valori parziali (anche del processo 0) contenuti nella variabile mypi, li somma e li invia nella variabile pi del processo 0.

```
if (myid == 0) {
    endwtime = MPI_Wtime();
    printf("pi is approximately %.16f, Error is %.16f\n",
        pi, fabs(pi - PI25DT));
    printf("wall clock time = %f\n", endwtime-startwtime);
    fflush(stdout);
}
```

Il proceso 0 ferma il tempo e stampa i risultati.

```
MPI_Finalize();
return 0;
}
```

Funzione di chiusura del calcolo parallelo e ritorno del main().

Il programma può essere provato collegandosi al cluster ed eseguendo la demo corrispondente.